

Aufgabe	A1	A2	A3	A4	$\Sigma$
Punkte					

**Aufgabe 1.**

$$\begin{pmatrix} 0 & 6 & -2 & -1 & 2 \\ -1 & -1 & 0 & -1 & 11 \\ -2 & 3 & -1 & -2 & 15 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & -10 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -12 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Rg}(A) = \text{Rg}(A|b) = 4 \text{ und } L = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ 12 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 4 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Rg}(A) = \text{Rg}(A|b) = 3 \text{ spezielle Lösung } \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ damit folgt } L = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + \text{Lin} \left( \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right).$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 1 & 1 & 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Rg}(A) = 3 \neq 4 = \text{Rg}(A|b) \implies L = \{ \}$$

**Aufgabe 2.** (a) Beh.:  $x^2 + 1$  und  $x^2 + x + 1$  sind teilerfremd.

*Beweis.* Führe den euklidischen Algorithmus mit  $f_1 := x^2 + x + 1$  und  $f_2 := x^2 + 1$  aus. So erhalten wir

$$\begin{aligned} f_1 &= 1 \cdot f_2 + \underbrace{x}_{=:f_3} \\ f_2 &= x \cdot f_3 + \underbrace{1}_{=:f_4} \\ f_3 &= x \cdot f_4. \end{aligned}$$

Damit erhalten wir direkt  $\text{ggT}(f_1, f_2) = f_4 = 1 \implies f_1, f_2$  teilerfremd. □

(b) Beh.: Für  $p := 1 + x$  und  $q := -x$  gilt  $p \cdot (x^2 + 1) + q \cdot (x^2 + x + 1) = 1$ .

*Beweis.* Steige den euklidischen Algorithmus aus (a) auf.

$$\begin{aligned} 1 &= f_4 = f_2 - x \cdot f_3 = f_2 - x(f_1 - f_2) \\ &= f_2 - x \cdot f_1 + x \cdot f_2 \\ &= \underbrace{(-x)}_{=:q} \cdot f_1 + \underbrace{(1+x)}_{=:p} \cdot f_2. \end{aligned}$$

□

(c) Sei  $f \in K[x]$  ein Polynom.

Beh.:  $fK[x] := \{fg \mid g \in K[x]\}$  ist Untervektorraum von  $K[x]$

*Beweis.* Seien  $g_1, g_2 \in fK[x]$  und  $\lambda \in K$  bel. Dann ex. Polynome  $h_1, h_2 \in K[x]$  mit  $g_1 = h_1 \cdot f$  und  $g_2 = h_2 \cdot f$ . Damit folgt

$$\lambda g_1 + g_2 = \lambda f h_1 + f h_2 = f \underbrace{(\lambda h_1 + h_2)}_{\in K[x]}.$$

$$\implies \lambda g_1 + g_2 \in fK[x].$$

Außerdem  $0 \cdot f = 0 \in fK[x]$ . □

(d) Beh.:  $\dim K[x]/fK[x] = |\deg(f)|$ .

*Beweis.* Für  $f = 0$  folgt  $fK[x] = \{0\}$  und wegen  $K[x] \cong K[x]/\{0\}$ , folgt direkt  $\dim K[x] = \infty = |-\infty| = \deg(f)$ .

Für  $f \neq 0$  definiere  $n := \deg(f) \geq 0$ .

Zz.: Die auf  $K[x]_{<n}$  eingeschränkte kanonische Projektion  $p|_{K[x]_{<n}} \rightarrow K[x]/fK[x]$  ist Isomorphismus.

$p: K[x] \rightarrow K[x]/fK[x]$  ist linear nach VL, damit auch  $p|_{K[x]_{<n}}$ .

Sei nun  $h \in K[x]_{<n}$  mit  $p(h) = 0 = fK[x]$ . Dann ex.  $g \in K[x]$ , s.d.  $h = fg$ . Angenommen:  $h \neq 0 \implies g \neq 0 \wedge f \neq 0$ . Damit folgt

$$\deg(h) = \deg(f) + \deg(g) = n + \deg(g).$$

Wegen  $\deg(g) \geq 0$  folgt damit  $\deg(h) \geq n$ .  $\implies h \notin K[x]_{<n}$ . Widerspruch.

$$\implies \ker p|_{K[x]_{<n}} = \{0\}.$$

Sei nun  $A \in K[x]/fK[x]$ . Dann ex. ein  $g \in K[x]$  mit  $A = g + fK[x]$ . Teile nun  $g$  durch  $f$  mit Rest. Dann ex.  $q, r \in K[x]$ , s.d.

$$\begin{aligned} g &= q \cdot f + r \\ \implies g - r &= \underbrace{q \cdot f}_{\in fK[x]} \\ \implies g &\sim r. \end{aligned}$$

Dabei gilt nach VL  $\deg(r) < \deg(f) = n \implies r \in K[x]_{<n}$ .

$$\implies p|_{K[x]_{<n}}(r) = r + fK[x] \stackrel{r \sim g}{\cong} g + fK[x] = A.$$

Damit ist  $p|_{K[x]_{<n}}$  bijektiv und damit Isomorphismus, da  $K[x]_{<n}$  endlich dimensional folgt direkt

$$\dim K[x]/fK[x] = \dim K[x]_{<n} = n = |\deg(f)|.$$

□

**Aufgabe 3.** Sei  $A \in M_{n,n}(K)$  und  $\lambda \in K$ .

(a) Beh.:  $\det(\lambda A) = \lambda^n \det(A)$

*Beweis.*

$$\begin{aligned} \det(\lambda A) &= \det(E_1(\lambda) \cdot \dots \cdot E_n(\lambda) \cdot A) \\ &= \det(E_1(\lambda)) \cdot \dots \cdot \det(E_n(\lambda)) \cdot \det(A) \\ &= \lambda^n \det(A). \end{aligned}$$

□

(b) Beh.: Ist  $K = \mathbb{R}$ ,  $n = 3$  und  $A = -A^t$ , dann ist  $A$  nicht invertierbar.

*Beweis.* Mit  $A = (a_{ij})$  und  $A = -A^t$  folgt für  $i = j$ :  $a_{ii} = -a_{ii}$ . Mit  $\text{char}(\mathbb{R}) = 0$  folgt  $a_{ii} = 0$ . Für  $i \neq j$ : folgt  $a := a_{12} = -a_{21}$ ,  $b := a_{23} = -a_{32}$  und  $c := a_{13} = -a_{31}$ . Damit folgt direkt

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 0 & a & c \\ -a & 0 & b \\ -c & -b & 0 \end{vmatrix} = 0.$$

$\implies A$  nicht invertierbar. □



Für  $B_{11} \in M_{(2n-1) \times (2n-1)}(K)$  bzw.  $B_{(2n)1} \in M_{(2n-1) \times (2n-1)}(K)$  entwickle nach der letzten Spalte  $j = 2n-1$ . Hier ist jeweils nur in einer Zeile ein Eintrag ungleich Null:  $b_{(2n)(2n)} = x$  bzw.  $b_{1(2n)} = y$ . Die Matrizen  $B_{11_{(2n-1)(2n-1)}}, B_{(2n)1_{1(2n-1)}} \in M_{2(n-1) \times 2(n-1)}(K)$  sind identisch und gleich  $B_{n-1}$ . Damit folgt:

$$\begin{aligned} |B_{11}| &= (-1)^{2n-1+2n-1} x \cdot \det(B_{11_{(2n-1)(2n-1)}}) \\ &= x \cdot \det(B_{n-1}) \\ &\stackrel{I.V.}{=} x(x^2 - y^2)^{n-1} \\ |B_{(2n)1}| &= (-1)^{2n-1+1} y \cdot \det(B_{(2n)1_{1(2n-1)}}) \\ &= y \cdot \det(B_{n-1}) \\ &\stackrel{I.V.}{=} y(x^2 - y^2)^{n-1}. \end{aligned}$$

Damit folgt direkt:

$$|B_n| = x \cdot x(x^2 - y^2)^{n-1} - y \cdot y(x^2 - y^2)^{n-1} = (x^2 - y^2)(x^2 - y^2)^{n-1} = (x^2 - y^2)^n.$$

□